

ПЛК Trajexia CJ1W-MC472/ MCH72 — МЕCHATROLINK-II

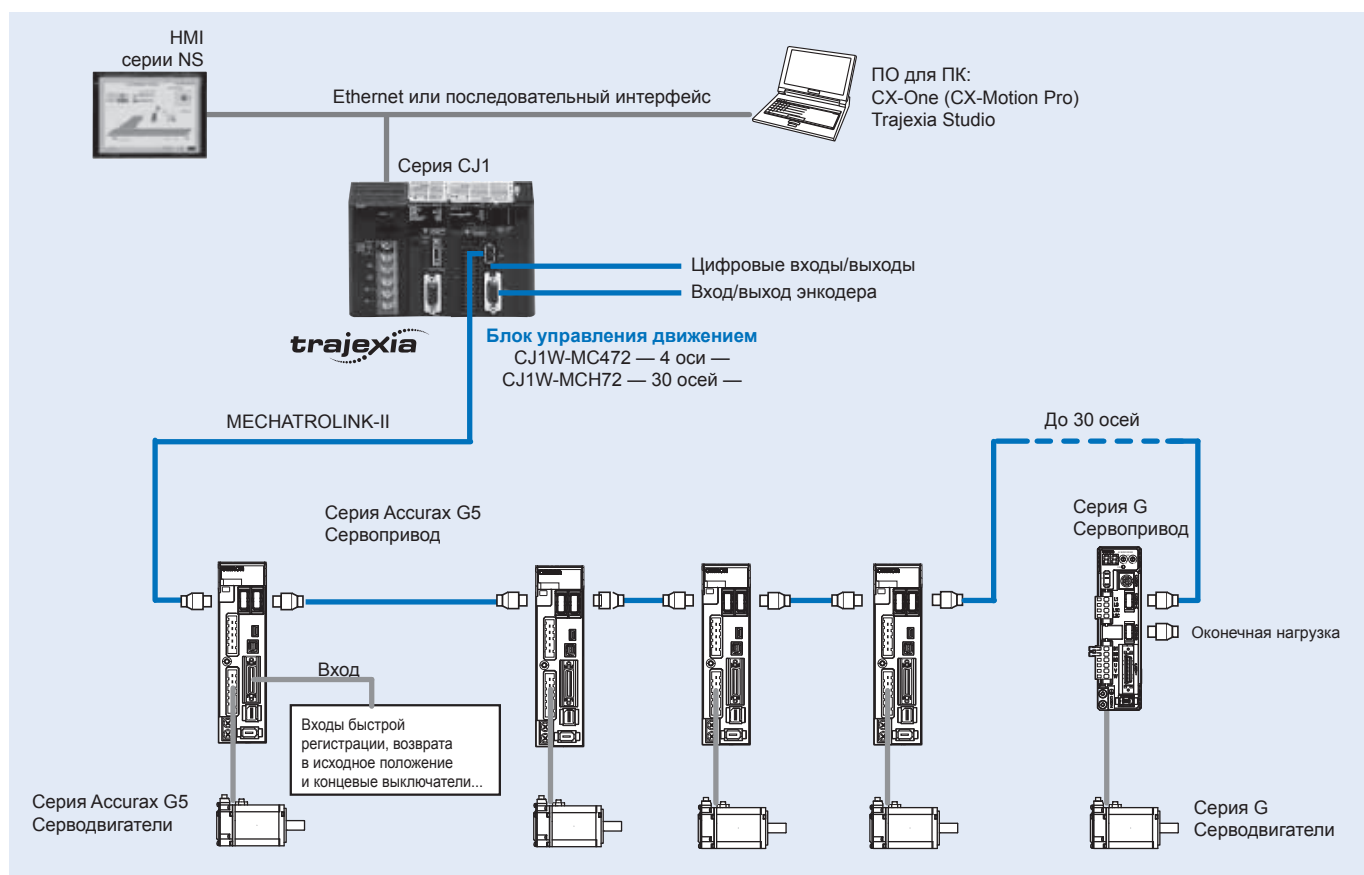
Модуль управления движением Trajexia

Многофункциональный контроллер управления движением на основе ПЛК со связью по шине МЕCHATROLINK-II

- Модели с 4 или 30 осями МЕCHATROLINK-II
- Возможность выбора времени цикла от 0,5 мс до 4 мс
- Управление сервоприводами и инверторами по единой сети
- Управление положением, скоростью и моментом
- Современное управление перемещением типа управления электронными «кулачками», управления регистрацией, интерполяции и синхронизации осей простыми командами управления движением.
- Последовательный порт для ведущей оси энкодера
- Встроенные цифровые входы/выходы
- Входы/выходы обмена данными с ЦПУ ПЛК



Конфигурация системы



Характеристики

Общие Характеристики

Параметр	Сведения
Модель	CJ1W-MC□72
Рабочая температура окружающей среды	от 0 до 55°C
Температура хранения	от -20° до 70°C
Рабочая влажность окружающей среды	от 10 до 90 %
Влажность при хранении	не более 90 % (без конденсации)
Атмосфера	Без агрессивных газов
Вибропрочность	От 10 до 57 Гц (с амплитудой 0,075 мм) от 57 до 100 Гц, ускорение: 9,8 м/с ² , по 80 минут в направлениях X, Y и Z
Ударопрочность	143 м/с ² , по три раза в каждом из направлений X, Y и Z
Сопротивление изоляции	20 МОм
Диэлектрическая прочность	500 В
Структура защиты	IP20
Международные стандарты	CE: IEC61131-2, IEC61000-6-2, IEC61000-6-4 cULus: UL508 (оборудование для управления производственными процессами) Морской сертификат Регистра Ллойда, соответствие RoHS
Масса	180 г

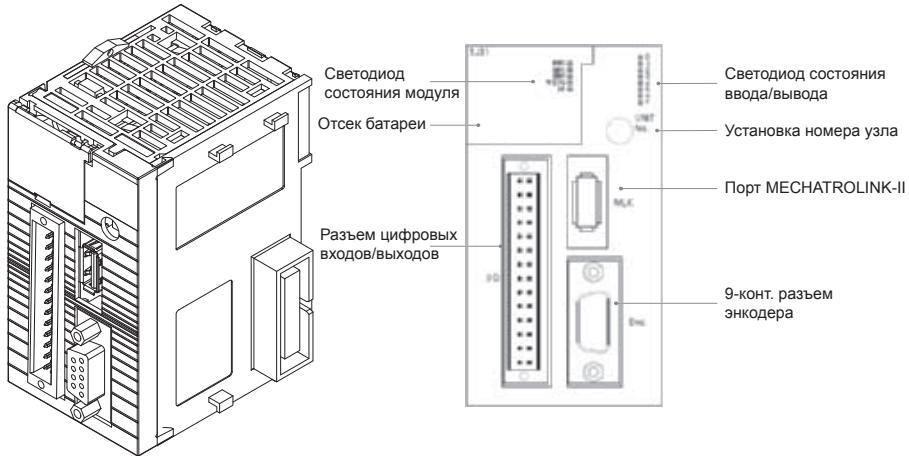
Блок управления движением Trajexia

Параметр	Сведения		
Модель	CJ1W-MCH72 CJ1W-MC472		
Классификация	Блок шины ЦПУ серии CJ		
Совместимые ПЛК	Серия CJ		
Оси	Общее число осей	32	
	Оси MECHATROLINK-II	До 30*1 До 4*2	
	Ведущая ось энкодера	Только 1	
	Виртуальная ось	До 32	
Узлы MECHATROLINK	Общее число узлов	30 12	
	Сервопривод	До 30 До 4	
	Инвертор	До 8 До 8	
Время цикла	Выбирается 0,5 мс, 1 мс, 2 мс или 4 мс		
Язык программирования	BASIC-подобный язык управления движением		
Многозадачность	До 14 одновременно выполняемых задач		
Встроенные цифровые входы/выходы	16 входов, 2 с функцией регистрации. 8 выходов, 1 с функцией аппаратного переключателя положения		
Единицы измерения	Задаются пользователем		
Объем памяти для программ пользователя	500 кбайт		
Объем памяти данных	До 2 Мбайт флэш-памяти		
Хранение данных программ, блок контроллера движения	Статическое ОЗУ с резервным питанием от батареи и флэш-память		
Хранение данных программ, персональный компьютер	С помощью ПО CX-Motion Pro/Trajexia Studio		
Обновление микропрограмм			
Интерфейс энкодера	Метод управления	Выход линейного усилителя АВ, шаговый импульсный вход/выход	
	Протоколы энкодера	Абс. SSI 200 кГц, абс. EnDat 1 МГц и инкрементальный линейный усилитель АВ	
	Максимальная частота на входе энкодера	6 МГц	
	Максимальная частота на импульсном выходе энкодера	2 МГц	
Порт ведущего устройства MECHATROLINK-II	Ведомые устройства	Сервоприводы AssiGax G5 и серии G, инвертор MX2	
	Электрические характеристики	Соответствие стандарту MECHATROLINK	
	Скорость передачи	10 Мбит/с	
	Типы ведомых станций	Сервоприводы и Преобразователи частоты	
	Число узлов MECHATROLINK/ время цикла	До 30 узлов/4 мс	До 12 узлов/4 мс
		До 16 узлов/2 мс	До 12 узлов/2 мс
	Число инверторов в режиме положения/время цикла	До 8 узлов/1 мс	До 8 узлов/1 мс
До 8 узлов/4 мс		До 4 узлов/4 мс	
До 8 узлов/2 мс		До 4 узлов/2 мс	
Дистанция передачи	До 8 узлов/1 мс	До 4 узлов/1 мс	
Обмен данными с ПЛК	CJ1W-MCH72 обменивается данными через области памяти ПЛК. Сопоставление циклического обмена данными ЦПУ ПЛК областям памяти модуля управления движением можно конфигурировать произвольно.		

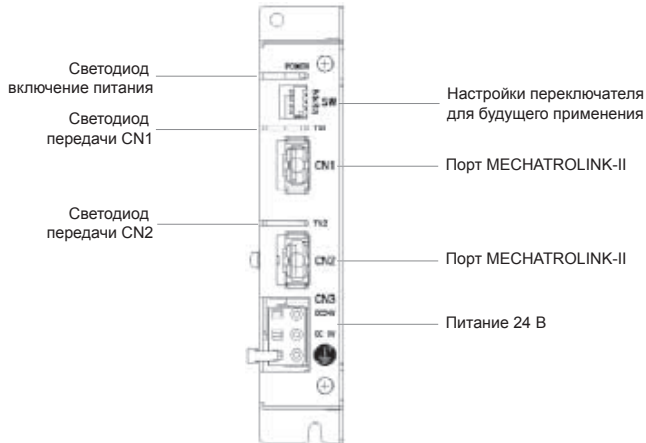
Примечания. *1 До 8 инверторов в режиме положения.
*2 Включает инверторы в режиме положения.

Номенклатура

СJ1W-МС□72 — Блок управления движением Trajexia

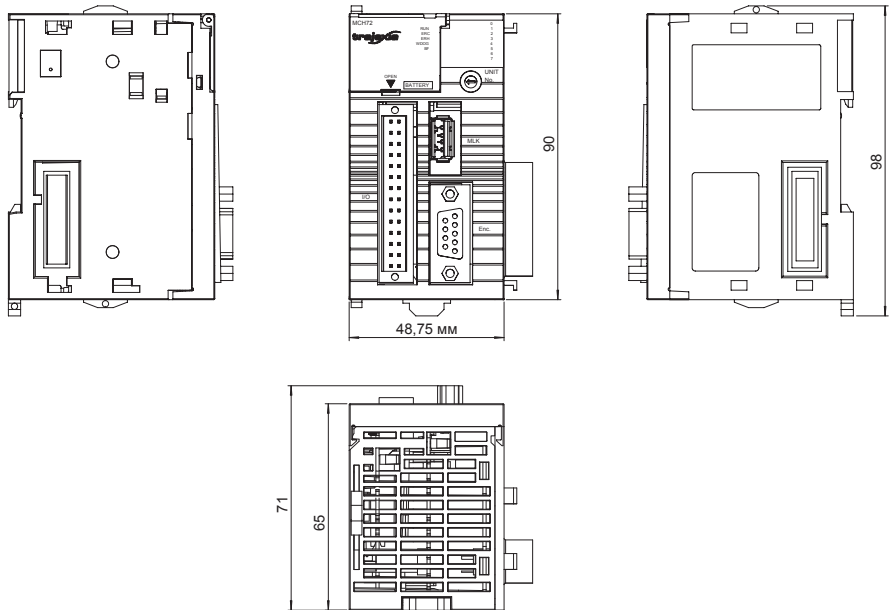


JEPMС-REP2000 — Повторитель шины МЕCHATROLINK-II

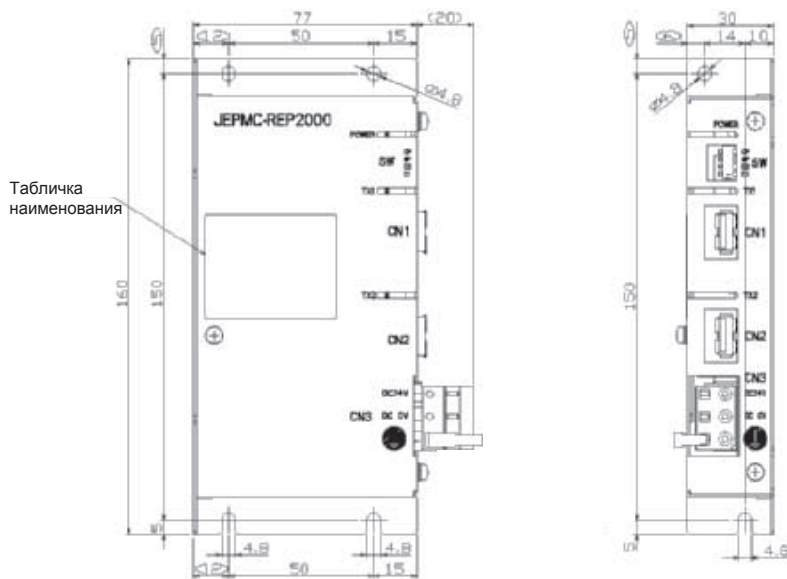


Размеры

СJ1W-МС□72 — Блок управления движением Trajexia



JEPMC-REP2000 — Повторитель шины MECHATROLINK-II



Информация для заказа

Контроллер управления движением

Наименование	Модель
Блок управления движением Trajexia, до 30 осей MECHATROLINK-II	CJ1W-MCH72
Блок управления движением Trajexia, до 4 осей MECHATROLINK-II	CJ1W-MC472

MECHATROLINK-II — связанные устройства

Сервосистема

Наименование	Модель	
Сервопривод AssiGax G5 со встроенным интерфейсом ML-II	R88D-KN□□□-ML2	
Сервопривод серии G со встроенным интерфейсом ML-II	R88D-GN□□□H-ML2	
Инвертор MX2 с дополнительной платой MECHATROLINK-II	Преобразователь частоты	3G3MX2-A□
	Дополнительная плата ML2	3G3AX-MX2-MRT

Примечание. См. подробные Характеристики и информацию о заказе в разделах сервосистем и преобразователей частоты

Кабели шины MECHATROLINK-II

Наименование	Примечания	Модель
Кабели шины MECHATROLINK-II	0,5 м	JEPMC-W6003-A5
	1 м	JEPMC-W6003-01
	3 м	JEPMC-W6003-03
	5 м	JEPMC-W6003-05
	10 м	JEPMC-W6003-10
	20 м	JEPMC-W6003-20
	30 м	JEPMC-W6003-30
Оконечная нагрузка шины MECHATROLINK-II	Резистор оконечной нагрузки	JEPMC-W6022
Повторитель шины MECHATROLINK-II	Сетевой повторитель	JEPMC-REP2000

Программное обеспечение для ПК

Характеристики	Модель
CX-Motion Pro версии 1.3.3 и выше	CX-One
Trajexia Studio ^{*1} версии 1.3.3 и выше	TJ1-Studio

*1. Если программа Trajexia Studio включена в CX-One, ее название — CX-Motion Pro.

ВСЕ РАЗМЕРЫ УКАЗАНЫ В МИЛЛИМЕТРАХ.
Чтобы перевести миллиметры в дюймы, умножьте на 0,03937. Чтобы перевести граммы в унции, умножьте на 0,03527.