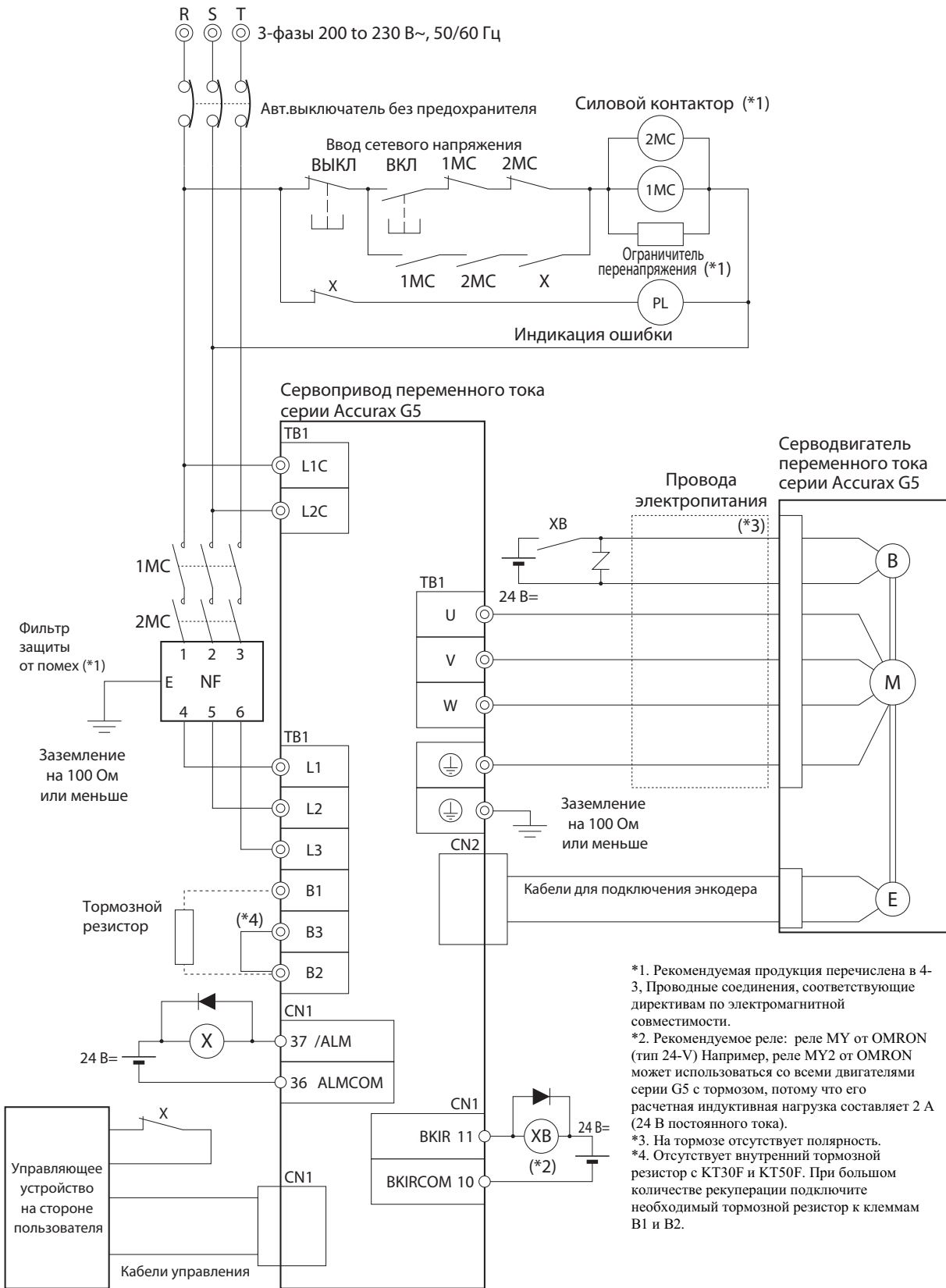


R88D-KT30H/-KT50H



4

Проектирование системы

6-6 Блокировка сигнала отпускания тормоза

Основные принципы работы

- ♦ Эта функция позволяет вам задать выходной сигнал регулирования времени для блокировки сигналов отпускания тормоза (BKIR), который активирует стопорный тормоз, когда сервосистема включена, подается аварийный сигнал или сервосистема выключается.

Параметры, требующие настройки

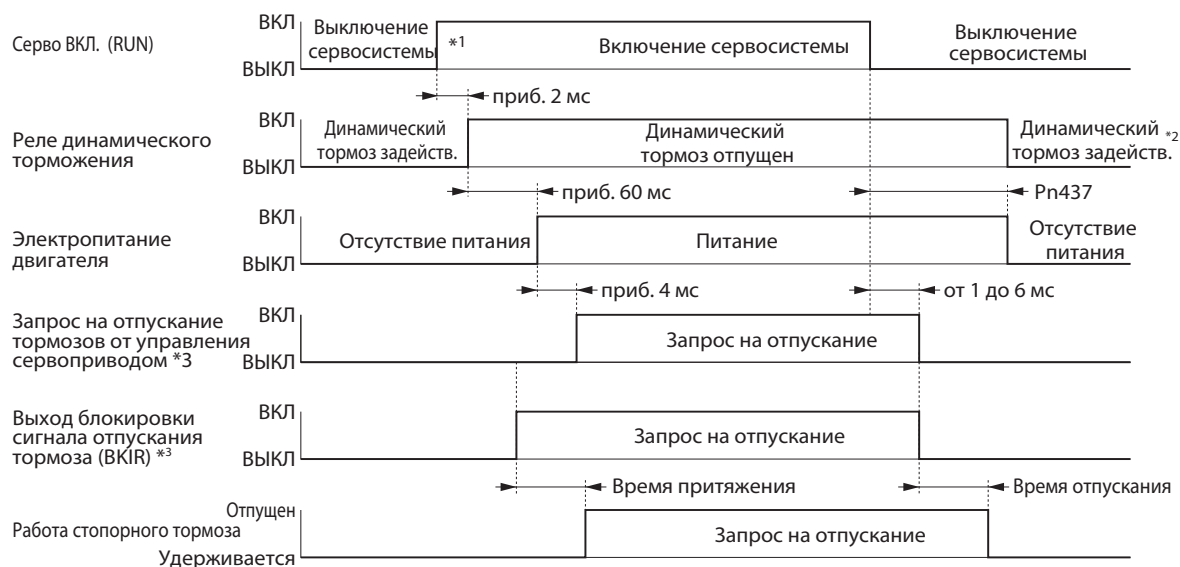
№	Наименование	Пояснение	Справочный материал
Pn437	Регулирование времени торможения в остановленном состоянии	Задайте время после подачи команды отключения сервопривода при остановке по сервоблокировке, пока блокировка сигналов отпускания тормоза (BKIR) не выключится и не прекратится подача электропитания.	Стр.8-44
Pn438	Регулирование времени торможения в работающем состоянии	Задайте время после подачи команды отключения сервопривода, во время вращения двигателя, пока блокировка сигналов отпускания тормоза (BKIR) не выключится и не прекратится подача электропитания. Если скорость падает до 30 об/мин или ниже ранее заданного здесь времени, BKIR будет выключен.	Стр.8-44
Pn439	Уставка сброса скорости для тормоза	Задается предел скорости для определения времени выполнения выходного сигнала механического торможения	Стр.8-44

Меры предосторожности для правильного использования стопорного тормоза

- ♦ Тормоза на серводвигателе являются тормозами с нормально замкнутыми контактами, спроектированными лишь для удержания во время остановки. Соответственно, задайте нужное время, чтобы тормоза приводились в действие после остановки двигателя.
- ♦ Если тормоза используются во время вращения серводвигателя, тормозной диск будет аномально изнашиваться или получит повреждение, что приведет к поломке подшипника или энкодера серводвигателя.

Работа

Регулирование и фиксация времени ВКЛЮЧЕНИЯ/ВЫКЛЮЧЕНИЯ сервопривода <когда двигатель остановлен>



*1. Сервосистема не будет включена до тех пор, пока скорость вращения двигателя не упадет примерно до 30 об/мин или ниже..

*2. Работа динамического тормоза при выключенном сервоприводе зависит от выбора останова с выключенным сервоприводом (Pn506).

*3. Блокировка сигналов отпускания тормоза (BKIR) выходит по запросу на отпускание от управления сервоприводом. Сигнал BKIR присваивается выходу общего назначения CN1, который будет использоваться..

Примечание: Время притяжения и время отпускания тормоза изменяются в зависимости от тормоза серводвигателя. Подробности см. в «3-3 Технические характеристики двигателя» (Стр.3-59).

8-5 Параметры настройки интерфейсного контрольного устройства

Pn437	Время торможения при остановке						Все
Диапазон значений	от 0 до 10 000	Ед.	1 мс	По умолчанию	0	Питание ВЫКЛ. и ВКЛ.	–

- ♦ Установка времени, необходимого для обесточивания серводвигателя (отключения сервосистемы) после включения выхода для блокировки сигналов отпускания тормоза (BKIR: вывод 10 CN1) (то есть, удержания тормозов), когда при остановке серводвигателя вводится статус отключения сервосистемы.
- ♦ Когда серводвигатель остановлен, а команда Серво ВКЛ (RUN) выключается, включается блокировка сигнала отпускания тормоза (BKIR) и по истечении установленного времени (установленного значения x мс) сервосистема выключается.



- ♦ Для предотвращения смещения или падения мотора (рабочей части) из-за задержки в срабатывании тормоза (tb) его настройку следует произвести в следующем порядке.
- ♦ Время торможения при остановке (установленное значение x 1 мс) \geq tb
- ♦ Для получения более подробной информации см. Раздел «6-6 Блокировка сигналов отпускания тормоза» (п. 6-20).

Pn438	Время торможения в работающем состоянии						Все
Диапазон значений	от 0 до 10 000	Ед.	1 мс	По умолчанию	0	Питание ВЫКЛ. и ВКЛ.	–

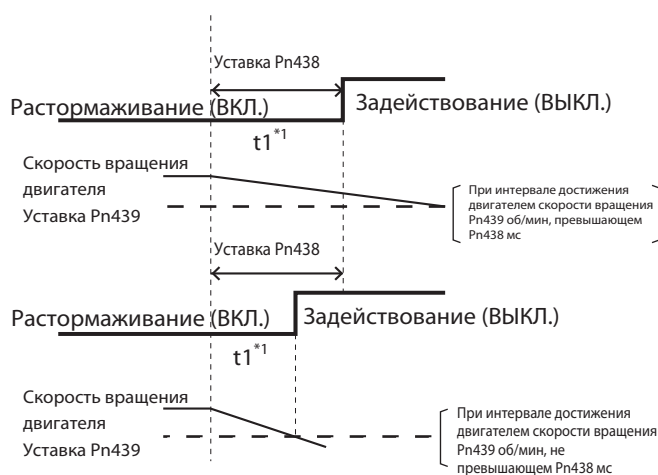
- ♦ Установка времени, необходимого для отключения выхода для блокировки сигналов отпускания тормоза (BKIR: вывод 10 CN1) после обнаружения факта выключения команды Серво ВКЛ (RUN: вывод 29 CN1), когда при работающем серводвигателе вводится статус отключения сервосистемы. Когда при работающем серводвигателе команда Серво ВКЛ (RUN) выключается, двигатель замедляется для уменьшения скорости вращения, а по истечении установленного времени (установленного значения x 1 мс) включается блокировка сигналов отпускания тормоза (BKIR).

8-5 Параметры настройки интерфейсного контрольного устройства



- ♦ТВ на рисунке выше – это время торможения в работающем состоянии (установленное значение $\times 1$ мс) или время, протекающее до снижения скорости вращения двигателя до уровня 30 об/мин или ниже, в зависимости от того, какой из этих интервалов короче.
- ♦Для получения более подробной информации см. Раздел «6-6 Блокировка сигналов отпущения тормоза» (п. 6-20).

Pn439	Настройка скорости растормаживания						<input type="button" value="Все"/>
Диапазон значений	от 30 до 3 000	Ед.	об/мин	По умолчанию	30	Питание ВЫКЛ. и ВКЛ.	Да



Pn440	Выбор 1 предупредительной сигнализации						<input type="button" value="Все"/>
Диапазон значений	от 0 до 10	Ед.	–	По умолчанию	0	Питание ВЫКЛ. и ВКЛ.	–